

## Algorithme du pivot et opérations sur les sev de $\mathbb{Q}^n$

L'objectif de ce T.P. est d'implémenter les opérations usuelles sur les sous-espaces vectoriels de  $\mathbb{Q}^n$  (base, dimension, calcul de la somme et de l'intersection de deux sev, comparaison pour l'inclusion). On représentera un sous-espace  $F$  de  $\mathbb{Q}^n$  par une matrice  $n \times p$  à coefficients rationnels dont les colonnes constituent une famille génératrice, non nécessairement libre, de  $F$ .

Les élèves travaillant en Maple ne doivent pas utiliser le paquetage `linalg`, ce serait tricher. Toutefois ils sont autorisés à importer les fonctions `rowdim` et `coldim` de ce paquetage (entrer `with(linalg,rowdim,coldim)`; au début de la feuille de calcul) permettant d'obtenir simplement le nombre de lignes et de colonnes d'une matrice.

Les élèves travaillant en Caml devront utiliser la bibliothèque `num` qui implémente l'arithmétique exacte sur les nombres rationnels (entrer `#open "num";` au début du programme). Les opérations usuelles sur les rationnels sont notées `+`, `-`, `*`, `/` et `//`. Le symbole `=/` désigne le test d'égalité entre rationnels et la fonction `num_of_int` permet de convertir un entier ordinaire en rationnel de dénominateur 1.

### 1) Algorithme du pivot

- a) Écrire une fonction `echelonne` qui prend en argument une matrice  $M$  et retourne une matrice  $M'$  échelonnée par rapport aux lignes et déduite de  $M$  par opérations sur les lignes uniquement. On utilisera l'algorithme du pivot vu en cours. On procédera à une réduction complète, c'est-à-dire que les pivots de  $M'$  seront mis à 1 et dans chaque colonne contenant un pivot tous les coefficients autres que le pivot seront nuls.

Exemple : en prenant la matrice  $M = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 5 \\ 3 & 6 & 7 \end{pmatrix}$ , on aboutit à  $M' = \text{echelonne}(M) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

Cette fonction `echelonne` devra procéder en premier lieu à une copie de la matrice passée en argument de façon à ne pas modifier cette matrice argument. On utilisera le code suivant

en Maple :

```
copie := proc(m::matrix)
local n, p, i, j, t;
    n := rowdim(m);
    p := coldim(m);
    t := matrix(n, p);
    for i from 1 to n do for j from 1 to p do t[i, j] := m[i, j] od od;
    eval(t)
end
```

en Caml :

```
let copie(m) =
  let n = vect_length(m)
  and p = vect_length(m.(0)) in
  let t = make_matrix n p m.(0).(0) in
  for i=0 to n-1 do for j=0 to p-1 do t.(i).(j) <- m.(i).(j) done done;
  t
;;
```

- b) Écrire une fonction `pivots` qui prend en argument une matrice  $M$  échelonnée par rapport aux lignes et retourne un tableau contenant la liste des colonnes des pivots de  $M$ . Avec l'exemple précédent, on aura `pivots(echelonne(M)) = (1 3)`

### 2) Base, dimension, somme, inclusion

A l'aide des fonctions précédentes écrire les fonctions :

- `base` : retourne une base d'un sev donné par une famille génératrice ;

- **dimension** : retourne la dimension d'un sev donné par une famille génératrice ;
- **somme** : retourne une base de  $F + G$ ,  $F$  et  $G$  étant des sev donnés ;
- **inclus** : retourne un booléen indiquant si un sev  $F$  est inclus dans un sev  $G$ .

### 3) Noyau d'une application linéaire

Soit  $f : \mathbb{Q}^p \longrightarrow \mathbb{Q}^n$  une application linéaire donnée par sa matrice  $M$  dans les bases canoniques de  $\mathbb{Q}^p$  et  $\mathbb{Q}^n$  et  $F = \text{Ker } f$ . On veut déterminer une base de  $F$ . Soit  $M' = \text{echelonne}(M)$ . Supposons dans un premier temps que tous les pivots de  $M'$  sont situés dans la partie gauche de  $M'$ . Alors  $M'$  est de la forme

$$M' = \begin{pmatrix} I_r & U \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (*)$$

où  $r = \text{rg}(M) = \text{rg}(M')$ ,  $U \in M_{r, p-r}(\mathbb{Q})$  et (on s'en convaincra)  $X = \begin{pmatrix} U \\ -I_{p-r} \end{pmatrix} \in M_{p, p-r}(\mathbb{Q})$  représente une base de  $\text{Ker } f$ . Dans le cas général il existe une permutation  $\sigma$  de  $\llbracket 1, p \rrbracket$  telle que la matrice  $M'' = (M'_{\sigma(1)}, \dots, M'_{\sigma(p)})$  soit de la forme (\*) où  $M'_i$  désigne la  $i$ -ème colonne de  $M'$ . Alors la matrice  $Y$  dont la  $i$ -ème ligne est la  $\sigma(i)$ -ème ligne de  $X$  représente une base de  $\text{Ker } f$ .

Ainsi, pour déterminer une base de  $\text{Ker } f$ , il suffit de procéder aux opérations suivantes :

- Calculer  $M'$  ;
- Calculer  $\sigma$ , où  $\sigma(1), \dots, \sigma(r)$  sont les numéros des colonnes contenant les pivots de  $M'$  et  $\sigma(r+1), \dots, \sigma(p)$  les numéros des autres colonnes ;
- Construire la matrice  $Y$  (directement, sans construire  $X$ ).

Programmer cela ... ; on pourra écrire une fonction **seconds**, analogue à la fonction **pivots**, qui retourne un tableau contenant la liste des colonnes de  $M$  ne comportant pas de pivots.

### 4) Orthogonal et intersection

A l'aide des fonctions précédentes écrire les fonctions :

- **orth** : retourne une base de l'orthogonal dans  $(\mathbb{Q}^n)^*$  d'un sev  $F$  donné par une famille génératrice ;
- **intersect** : retourne une base de  $F \cap G$ ,  $F$  et  $G$  étant des sev donnés.